

УДК 004.421

В. М. КАРТАК

## ОБНОВЛЕННАЯ НИЖНЯЯ ГРАНИЦА ДЛЯ ЗАДАЧИ УПАКОВКИ ПРЯМОУГОЛЬНИКОВ В ПОЛУБЕСКОНЕЧНУЮ ПОЛОСУ

Рассматривается задача упаковки прямоугольников в полубесконечную полосу (two-dimensional strip packing problem, 2DSPP), которая имеет широкое применение в промышленности. Она является NP-трудной. Рассматриваются алгоритмы расчета нижней границы, базирующиеся на ее матричном представлении и линейном программировании. *Метод ветвей и границ ; раскрой-упаковка ; нижняя граница*

Задача упаковки прямоугольников в полубесконечную полосу (или двумерная задача раскрой-упаковки, two-dimensional strip packing problem, 2DSPP), состоит в следующем: требуется разместить заданные прямоугольники в полубесконечной полосе так, чтобы длина занятой части полосы достигла минимума. Согласно Duschhoff's типологии раскроя и упаковки [1,], двумерная задача раскрой-упаковки имеет тип 2/N/O.

Эта задача является NP-трудной, поэтому алгоритмы, нацеленные на получение оптимального решения, представляют собой различные модификации метода ветвей и границ [2].

Нижней границей решения данной задачи называется число, величина которого не превосходит длины полосы оптимальной упаковки [3]. Наличие хороших нижних границ очень важно для сокращения перебора в точных методах, а также для оценки приближенных решений.

Самой простой нижней границей мы можем считать отношение суммарной площади всех прямоугольников к ширине полосы.

Другие способы подсчета нижней границы представлены в работе Martello и Toth [3]. Они показали, что в случаях, когда число малых элементов мало, имеет смысл сконцентрировать внимание на больших элементах.

S. P. Fekete и J. Schepers [4] предложили использовать двойственно выполнимые функции для вычисления нижней границы. Идея этого подхода заключается в следующем: пусть  $R = \{R_i, i = \overline{1, m}\}$  — набор прямоугольников некоторой задачи 2DSPP, а  $F$  — двойственно выполнимая функция, тогда любая нижняя граница для преобразованной за-

дачи 2DSPP с размерами элементов  $F(R) = \{F(R_i), i = \overline{1, m}\}$  также является нижней границей для исходной задачи.

Представленные нижние границы относятся к классу элементарных нижних границ и вычисляются за время  $O(m \log(m))$ , но при этом разность между полученным значением и оптимальным может быть существенная.

A. Bortfeld предложил использовать линейное программирование для получения нижней границы [5]. Для этого задача 2DSPP сопоставляется с задачей линейного раскроя с дополнительными ограничениями.

В данной статье предложен улучшенный подход к определению нижней границы, базирующийся на ее матричном представлении и дальнейшем использовании методов линейного программирования для оценки оптимального решения.

### 1. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Имеется полубесконечная полоса  $S$  фиксированной ширины  $W$  и множество прямоугольников  $R = \{R_i, i = \overline{1, m}\}$ , имеющих размеры  $(l_i, w_i)$ , где  $l_i$  — длина,  $w_i$  — ширина  $i$ -го прямоугольника,  $m$  — количество прямоугольников. Обозначим исходные данные как  $(W, m, R)$ . Требуется разместить прямоугольники в полосе так, чтобы длина занятой части полосы достигла минимума.

Допустимой упаковкой прямоугольников  $R$  в полубесконечную полосу  $S$  называется размещение прямоугольников внутри полосы  $S$ , удовлетворяющее следующим условиям:

- стороны прямоугольников из  $R$  параллельны сторонам полосы  $S$ ;

- прямоугольники из  $R$  между собой не перекрываются (не имеют общих внутренних точек).

Введем прямоугольную систему координат, в которой оси  $O_x, O_y$  совпадают с нижней и левой сторонами полосы, и обозначим допустимую упаковку через  $P = \{P_1, P_2, \dots, P_m\}$ , где  $P_i = (x_i, y_i)$  — координаты левого нижнего угла  $i$ -го прямоугольника. Допустимая упаковка  $P_0$ , для которой длина занятой части полосы достигает минимума, называется оптимальной.

## 2. МАТРИЧНОЕ ПРЕДСТАВЛЕНИЕ УПАКОВКИ

Пусть для некоторой задачи  $(W, m, R)$  известна упаковка  $P$ . Выполним мысленно вертикальные «резы», проходящие через правые стороны прямоугольников  $R$  [6]. Таким образом, вся упаковка делится на вертикальные полосы. Обозначим  $k_x$  — число вертикальных полос. Аналогично выполним мысленно горизонтальные резы, проходящие через верхние стороны прямоугольников,  $k_y$  — число горизонтальных полос.

Вертикальному разбиению упаковки на полосы сопоставим следующую пару  $(A^x, z^x)$ , где:  $A^x$  — матрица размерности  $m \times k_x$ , элементы которой вычисляются по правилу:

$$a_{ij}^x = \begin{cases} 1 & \text{если } i\text{-й прямоугольник} \\ & \text{пересекается } j\text{-й вертикальной полосой,} \\ 0 & \text{в противном случае;} \end{cases}$$

$z^x = (z_1^x, z_2^x, \dots, z_{k_x}^x)$  — вектор, элементами которого являются значения длин вертикальных полос.

Очевидно, что «единицы» в строках матрицы  $A^x$  идут непрерывно. Это свойство еще называется «продолженностью единиц» [5].

Аналогично горизонтальному разбиению сопоставим матрицу  $A^y$  размерности  $m \times k_y$  и вектор  $z^y = (z_1^y, z_2^y, \dots, z_{k_y}^y)$ .

Полученные указанным способом матрицы  $A^x$  и  $A^y$  названы матрицами упаковки, а векторы  $z^x$  и  $z^y$  — векторами упаковки.

Связь между упаковкой  $P$  и матрицами упаковок определяют следующие утверждения.

**Утверждение 1.** (Критерий существования допустимой упаковки) Для того чтобы существовала допустимая прямоугольная упаковка, длина которой не превышала бы  $L$ , необходимо и достаточно, чтобы выполнялись следующие условия:

- существуют допустимые  $(A^x, z^x)$  и  $(A^y, z^y)$ , где  $\sum_{i=1}^{k_x} z_i^x \leq L$  и  $\sum_{i=1}^{k_y} z_i^y \leq W$ ;

- если в некотором столбце  $k_0$  матрицы  $A^x$  имеются строки  $i_1$  и  $i_2$  такие, что  $a_{i_1 k_0}^x = 1$  и  $a_{i_2 k_0}^x = 1$ , то для любого столбца  $1 \leq k \leq k_y$  матрицы  $A^y$  верно  $a_{i_1 k}^y \cdot a_{i_2 k}^y = 0$  (т. е.  $a_{i_1 k}^y$  и  $a_{i_2 k}^y$  одновременно не могут быть равны 1).

**Утверждение 2.** Для нахождения оптимальной упаковки достаточно найти допустимые пары  $(A^x, z^x)$  и  $(A^y, z^y)$  такие, что

$$\sum_{i=1}^{k_x} z_i^x \rightarrow \min.$$

## 3. НИЖНЯЯ ГРАНИЦА НА БАЗЕ ЛИНЕЙНОГО РАСКРОЯ

Последнее утверждение можно интерпретировать следующим образом: в задаче 2DSPP в качестве нижней границы можно использовать оценку величины  $\min \sum_{i=1}^{k_x} z_i^x$ , на значение которой влияет только пара  $(A^x, z^x)$ . (Пара  $(A^y, z^y)$  необходима для проверки допустимости построенной упаковки). Подсчитаем нижнюю границу, используя аналогию между задачей построения пары  $(A^x, z^x)$  и задачей линейного раскроя.

**Задача линейного раскроя** (Cutting Stock Problem, 1DCSP). Имеется материал, поступающий в виде стержней длины  $H$ . Путем его раскроя требуется получить набор из  $m$  различных предметов заданных длин  $\lambda_i, i = \overline{1, m}$  и в необходимом количестве  $b_i$  каждого вида  $i = \overline{1, m}$ . Требуется раскроить материал на линейные предметы (заготовки) с минимальными затратами материала [8].

Добавим в задачу 1DCSP дополнительное условие: потребуем, чтобы раскрой стержня содержал только одну заготовку одного типа. Обозначим новую задачу (Binary Cutting Stock Problem, 1DBCS) как  $E = (H, m, \lambda, \mathbf{b})$ ;  $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_m)$ ;  $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_m)$ .

Пусть вектор  $\alpha^j = (a_{1j}, a_{2j}, \dots, a_{mj})^T \in Z + m$ , где  $a_{ij} \in \{0, 1\}$  описывает  $j$ -ю карту раскроя (способ раскроя стержня): его компонента  $a_{ij} = 1$ , если заготовка типа  $i$  получается из данного стержня, и  $a_{ij} = 0$  в противном случае. Матрица  $A = (a_{ij}), i = \overline{1, m}; j = \overline{1, N}$  называется раскройной матрицей, здесь  $N$  — число всевозможных карт раскроя. Обозначим через  $x_j, j = \overline{1, N}$  интенсивность применения карты раскроя  $j$ , т. е. число прутков, которые должны быть разделены в соответствии с картой раскроя  $\alpha^j$ . Тогда задача

1DBCSP сводится к решению следующей задачи линейного целочисленного программирования:

$$\begin{aligned} Z(E) &= \sum_{j=1}^N x_j \rightarrow \min, \\ Ax &= b, \quad x \in Z + N. \end{aligned} \quad (1)$$

Для получения нижней границы оптимального значения задачи (1) рассмотрим аналогичную задачу линейного программирования, в которой отсутствует условие целочисленности компонент вектора  $x$ :

$$\begin{aligned} Z(E) &= \sum_{j=1}^N x_j \rightarrow \min, \\ Ax &= b, \quad x \in R + N. \end{aligned} \quad (2)$$

Поскольку число  $N$  для реальных задач достаточно велико, то задача (2) решается симплекс-методом с неявно заданной матрицей ограничений. При этом максимальное число ненулевых элементов  $x_j$  не превосходит заданного числа  $m$  (размера базисного множества).

Вернемся к задаче 2DSPP. Пусть заданы исходные данные  $(W, m, R)$  для прямоугольной упаковки. Если положить  $H = W$ ;  $\lambda_i = w_i$ ;  $b_i = l_i$ ;  $i = \overline{1, m}$ , то задаче построения пары  $(A^x, z^x)$  можно сопоставить 1DBCSP с параметрами  $E^v = (H = W; m; \lambda = w; b = l)$ . Назовем эту задачу, *вертикальной задачей линейного раскроя* (Vertical Cutting Stock Problem, VCSP). Соответствующая ей задача линейного программирования имеет вид:

$$\begin{aligned} Z(E^v) &= \sum_{j=1}^N x_j \rightarrow \min, \\ A_v x &= l, \quad x \in R + N. \end{aligned} \quad (3)$$

Очевидно, что любое допустимое заполнение матриц  $(A^x, z^x)$  даст нам допустимое решение соответствующей задачи VCS. Обратное не верно, так как решение VCSP не удовлетворяет свойству 2 («продолженности единиц»). Тем не менее, любая нижняя граница для задачи VCSP будет также являться нижней границей для  $\min \sum_{i=1}^{k_x} z_i^x$ , а следовательно, и для задачи 2DSPP. Таким образом, в качестве нижней границы можно использовать решение (3).

#### 4. УЛУЧШЕННАЯ НИЖНЯЯ ГРАНИЦА

Представленную в предыдущем разделе нижнюю границу можно улучшить. Для этого определим *горизонтальную задачу линейного раскроя* (Horizontal Cutting Stock Problem, HCSP) для горизонтального разбиения упаковки как соответствующую задачу 1DBCS с параметрами  $E^h = (H = L; m; \lambda = l; \mathbf{b} = w)$ . Соответствующая задача линейного программирования имеет вид:

$$\begin{aligned} Z(E^h) &= \sum_{j=1}^M y_j \rightarrow \min, \\ A_h y &= w, \quad y \in R + M, \end{aligned} \quad (4)$$

где  $L$  — длина занятой полосы,  $A_h$  — матрица, состоящая из всех возможных карт раскроя, соответствующих горизонтальному разбиению,  $M$  — число таких векторов.

Обозначим через  $L_d$  текущую нижнюю границу для RP. Очевидно, что если для  $E^h$  будет верно  $Z(E^h) > W$ , это будет означать, что исходный набор прямоугольников не может быть упакован в полосу длины  $L_d$  и ширины не более  $W$ . В этом случае первое условие утверждения 1 не выполняется,  $L_d$  нужно увеличить.

Так как размеры прямоугольников целочисленные, то и длина занятой части полосы может быть только целым значением, поэтому увеличивать  $L_d$  можно на единицу. Базируясь на этом факте можно предложить следующий алгоритм расчета начальной нижней границы.

#### Алгоритм 1.

##### Расчет начальной нижней границы

**Шаг 0.** Дано  $W$ ,  $w = (w_1, \dots, w_m)$ ,  $l = (l_1, \dots, l_m)$  (входная информация для 2DSPP).

**Шаг 1.**  $L_d \leftarrow \lceil Z(E^v) \rceil$  (начальное значение для нижней границы).

**Шаг 2.** Если  $Z(E^h) > W$ , то  $L_d = L_d + 1$  переход к Шагу 1. (увеличение нижней границы).

**Шаг 3.** Стоп,  $L_d$  — текущая нижняя граница.

Алгоритм 1 использует только первое условие из утверждения 1. Для проверки второго условия теоремы введем дополнительное ограничение в задачу (4), которое запрещает использовать в решении карты раскроя, содержащие фиксированную пару элементов

$(p, q)$  (см. также [9]).

$$\begin{aligned} Z_{(p,q)}(E^v) &= \sum_{j=1}^N x_j \rightarrow \min, \\ A_v x &= l, \quad x \in R + N, \quad x_i = 0, \\ i &\in \{j \mid (a_{vp}^j = 1) \& (a_{vq}^j = 1)\}. \end{aligned} \quad (5)$$

Данная задача линейного программирования будет рассматривать только карты раскроя  $a^j$ , не содержащие элементы с номерами  $p$  и  $q$ . Обозначим за  $Z_{(p,q)}(E^v)$  оптимальное решение задачи (5).

Аналогично определим  $Z_{(p,q)}(E^h)$  для следующей задачи:

$$\begin{aligned} Z_{(p,q)}(E^h) &= \sum_{j=1}^M y_j \rightarrow \min, \\ A_h y &= w, \quad y \in R + M, \quad y_i = 0, \\ i &\in \{j \mid (a_{hp}^j = 1) \& (a_{hq}^j = 1)\}. \end{aligned} \quad (6)$$

**Утверждение 3.** Пусть для некоторого значения  $L$  существует пара  $(p, q)$ , такая, что  $Z_{(p,q)}(E^v) > L$  и  $Z_{(p,q)}(E^h) > W$ . Тогда не существует упаковки  $P$ , длина занятой части полосы которой не превосходит  $L$ .

Следовательно, если для некоторого значения нижней границы  $L_d$  выполняется условие утверждения 3, то не существует упаковки, размещающейся в полосе длины не более  $L_d$ , а следовательно, нижнюю границу  $L_d$  нужно увеличивать.

Обозначим за  $Q = \{(p_k, q_k)\}$  множество пар элементов с номерами  $p_k$  и  $q_k$ . Аналогично (5) и (6) определим :

$$\begin{aligned} Z_Q(E^v) &= \sum_{j=1}^N x_j \rightarrow \min, \\ A_v x &= l, \quad x \in R + N \quad x_i = 0, \\ i &\in \{j \mid (a_{vp_k}^j = 1) \& (a_{vq_k}^j = 1)\} \end{aligned} \quad (7)$$

$$\begin{aligned} Z_Q(E^h) &= \sum_{j=1}^M y_j \rightarrow \min, \\ A_h y &= w, \quad y \in R + M \quad y_i = 0, \\ i &\in \{j \mid (a_{hp_k}^j = 1) \& (a_{hq_k}^j = 1)\}. \end{aligned} \quad (8)$$

**Утверждение 4.** Пусть для некоторого значения  $L$  выполняется одно из двух условий:

$$\begin{aligned} Z_{Q^v}(E^h) &> W, \\ \text{где } Q^v &= \{(p_k, q_k) \mid Z_{(p,q)}(E^v) > L\}, \\ Z_{Q^h}(E^v) &> L, \\ \text{где } Q^h &= \{(p_k, q_k) \mid Z_{(p,q)}(E^h) > W\}. \end{aligned}$$

Тогда не существует упаковки  $RP$ , длина занятой части полосы которой не превосходит  $L$ .

Базируясь на утверждении 4, можно предложить следующий алгоритм расчета нижней границы.

### Алгоритм 2.

#### Расчет улучшенной нижней границы

**Шаг 0.** Дано  $W$ ,  $w = (w_1, \dots, w_m)$ ,  $l = (l_1, \dots, l_m)$  — входная информация для 2DSPP.  $Q^v = 0$ .

**Шаг 1.**  $L_d \leftarrow$  Алгоритм 1 — начальное значение для нижней границы.

**Шаг 2.** Для каждой пары элементов  $(p_k, q_k)$ , входящих в решение VCSP, выполняем: если  $Z_{(p,q)}(E^v) > L$ , то  $Q^v = Q^v + (p_k, q_k)$ .

**Шаг 3.** Если  $Z_{Q^v}(E^h) > W$ , то  $L_d = L_d + 1$ ,  $Q^v = 0$ , переход к Шагу 2.

**Шаг 4.** Для каждой пары элементов  $(p_k, q_k)$ , входящих в решение HCSP выполняем: если  $Z_{(p,q)}(E^h) > L$ , то  $Q^h = Q^h + (p_k, q_k)$ .

**Шаг 5.** Если  $Z_{Q^h}(E^v) > W$ , то  $L_d = L_d + 1$ ,  $Q^h = 0$ , переход к Шагу 4.

**Шаг 6.** Стоп,  $L_d$  — текущая нижняя граница.

Замечания:

1) пара  $(p_k, q_k)$  входит в решение **VCSP (HCSP)**, если в оптимальном решении задачи линейного программирования (3) существует карта раскроя  $j$ , такая, что  $(a_{hp_k}^j = 1) \& (a_{hq_k}^j = 1)$ .

2) для расчета величины  $Z_{(p,q)}(E^v)$  лучше воспользоваться двойственным симплекс-методом, так как решение задачи  $Z(E^v)$  без добавочного ограничения уже известно.

3) так как число шагов представленного алгоритма зависит от числа возможных пар  $(p, q)$  (их число растет как  $m^2$ ), то вычислительная сложность будет  $O(m^2) \cdot P(m)$ , где  $P(m)$  — трудоемкость выполнения шага двойственного симплекс-метода, которая для данной задачи псевдополиномиальна.

## 5. ЧИСЛЕННЫЙ ЭКСПЕРИМЕНТ

Численный эксперимент был проведен следующим образом: точный алгоритм решения задачи 2DSPP [7]. В качестве ниж-